

for Pepper



# ロボピッチ

# PRO

## ROBO PITCH PRO

ENJOY YOUR PRESENTATION

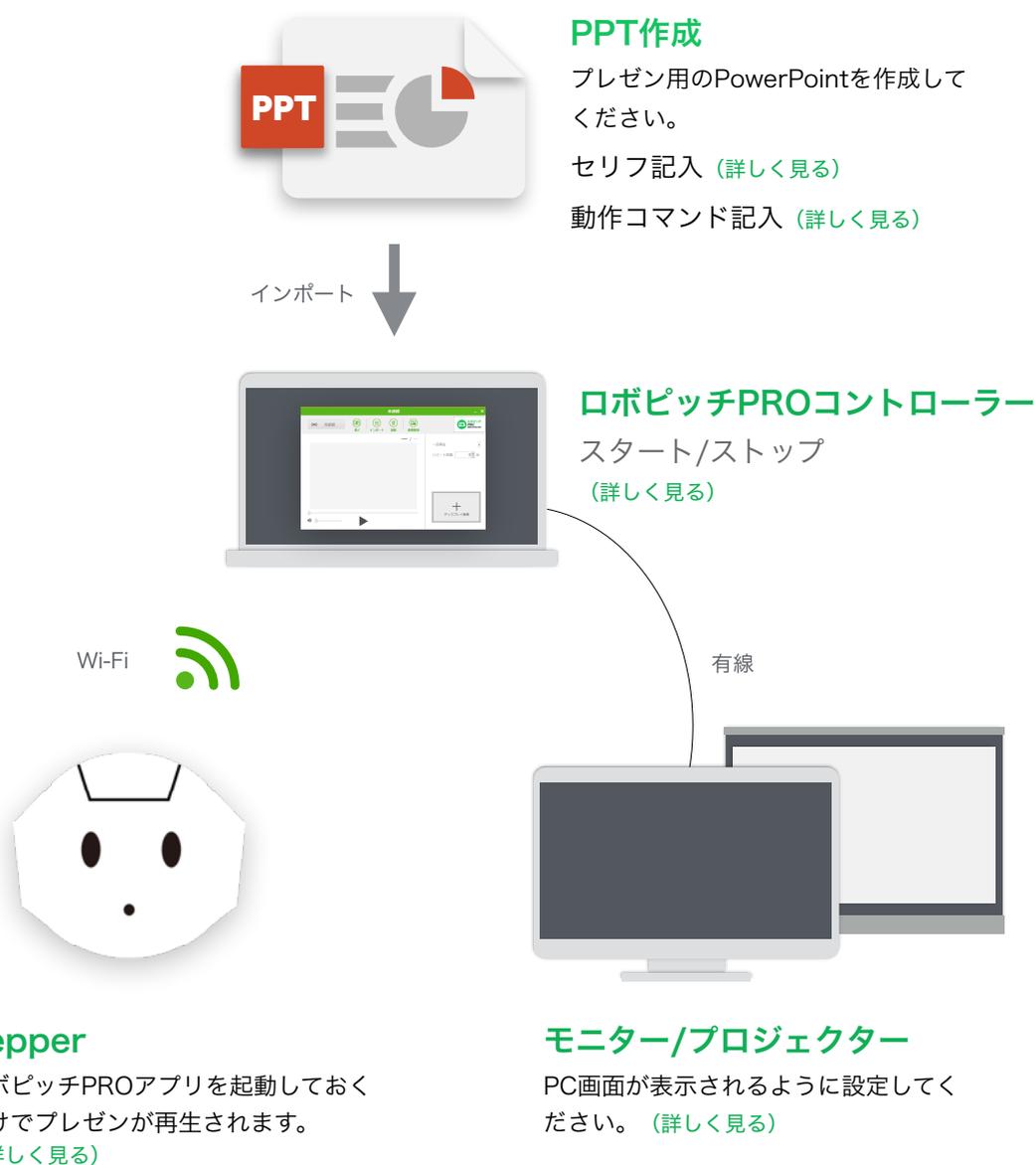
取扱い説明書

Ver.1.2.CSR 2017.03.13

# ロボピッチPROとは

ロボピッチPROは、Pepperで簡単にPowerPointのプレゼンをさせることができるアプリです。特別なプログラミングを必要とせずにPowerPointのみでPepperに動きやセリフを付けられます。

\*PowerPointはMicrosoft Office製品です。



# 目次

## Section 1：事前に確認すること

- 4 設定する前の準備について

## Section 2：コントローラーの使い方

- 5 コントローラーを起動する
- 6 PowerPointファイルをインポートする
- 7 PowerPoint設定確認
- 8 待ち受け画像登録
- 9 プレゼンテーション内で利用する画像登録
- 10 登録されているPTTファイルの削除

## Section 3：コントローラーの画面説明

- 11 使い方

## Section 4：PowerPointでPepperにセリフやモーションを付ける

- 13 Pepperにセリフとモーションを付ける
- 14 ノート欄の書き方
- 15 コマンドの説明
- 17 モーションリスト
- 21 コマンドの説明

## Section 5：うまく動かないとき

- 25 ロボピッチコントローラーが起動できない

# 事前に確認すること

## Section 1

### 設定する前の準備について

#### ロボピッチPROコントローラーをダウンロード：

ロボピッチPROでPPTの読み込み、再生時に使うソフトウェアです。

下記のリンクからPCにダウンロードしてご利用ください。

ロボピッチPROコントローラー：<http://fubright.co.jp/>

フューブライコミュニケーションのサイトからダウンロードしてください。

#### 使用環境：

ロボピッチPROコントローラーはWindows上で動くアプリです。

下記の環境でご利用ください。

OS環境：Windows 7 以上

PowerPointバージョン：Office2013以上

Microsoft .NET Framework：.NET Framework4.5以上

# コントローラーの使い方

## Section 2

### コントローラーを起動する

PepperとPCをWi-Fiに接続してください。

PepperとPCは同一LAN内に接続してある必要があります。

通信しますのでセキュリティーでブロックされないようにしてください。

[接続できない時 >](#)

PepperでロボピッチPROを起動する。

お仕事かんたん生成で設定した手順でロボピッチPROアプリを起動してください。

PCでロボピッチPROコントローラーを起動する

ロボピッチPROコントローラーをダブルクリックして起動してください。

[ロボピッチPROコントローラーが起動できない >](#)



接続完了

接続するとロボピッチPROコントローラーの左上が接続済みになります。

通信しますのでセキュリティーでブロックされないようにしてください。

[PCでロボピッチPROコントローラーとPepperが接続できない >](#)



## PowerPointファイルをインポートする



インポート

### PowerPointファイルをインポートする

ロボピッチコントローラーの「インポート」をクリックしてPowerPointファイルを選択してください。

数秒間でインポートが完了します。



開く

### ファイルを開く

インポートしたファイルを開きます。

「開く」をクリックして、

「表紙」 > 「最初のスライド」

ロボピッチコントローラーにPowerPointの最初のスライドが表示されます。



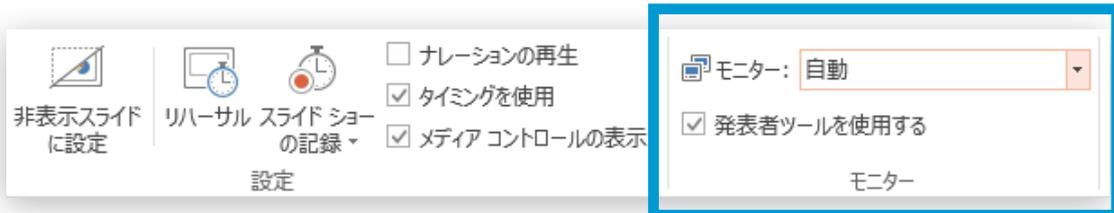
### 再生する

「再生」ボタンをクリックすると、プレゼンが始まります。

## PowerPoint設定確認

PowerPointの「スライドショー」タブ内で設定を確認してください。

- ①モニター：自動
- ②発表者ツールを使用するにチェックが入っているかご確認ください。



## 待ち受け画像登録

プレゼンの再生中に、Pepperのタブレットに画像を表示させることができます。  
ロボピッチPROコントローラーの右下にあるプラスマークをクリックして  
画像を登録してください。



## プレゼンテーション内で利用する画像登録



画像登録

プレゼンテーション使用時に、スライドの途中で画像や写真を差し込みたい場合があります。

画像登録ボタンから事前に画像を登録して、スライドのメモ欄にコマンドを書くだけで画像が表示されます。

- ① 画像登録ボタンを押して、画像を表示させたいPPTファイルを選択
- ② 続いてそのまま、登録したい画像を選んで、決定
- ③ 先ほど選んだPPTファイルのコメント欄に画像表示のコマンドを追加

[追加方法 >](#)



## 登録されているPPTファイルの削除



削除

インポートしたファイルをリストから削除します。  
(ここで削除されたファイルはPCのゴミ箱に移動します。)



# コントローラーの画面説明

## Section 3



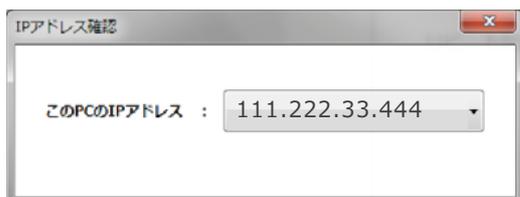
 接続済み

Pepperと接続できている状態。

 未接続

Pepperと接続されていない状態。  
(クリックするとIPアドレス確認できます。)

[接続できない時 >](#)





PowerPointのファイルを取り込む



インポートしたファイルを開く



インポートしたファイルを削除する



インポートしたファイル内で使用する画像を登録。



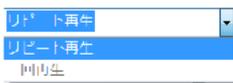
スライドの再生。



スライドのページ移動。



音量の調整。



リピート再生するか、一回再生か選択。

リピート間隔  秒

リピート再生する場合の再生間隔の時間設定。

# PowerPointでPepperにセリフやモーションを付ける

## Section 4

### Pepperにセリフとモーションをつける

ロボピッチPROには8種類のコマンドと、39種類のモーションを用意してあります。

PowerPointのノート欄に書き込んで、Pepperの話すタイミングや動きをかんたんに作成することができます。

#### PowerPointノート欄 記入例

何度も同じ案内したりとか、説明でミスとか、少しでも減らしたいですね

(wait:2)

(animation)

でも、ロボットを使えば

(wait:1)

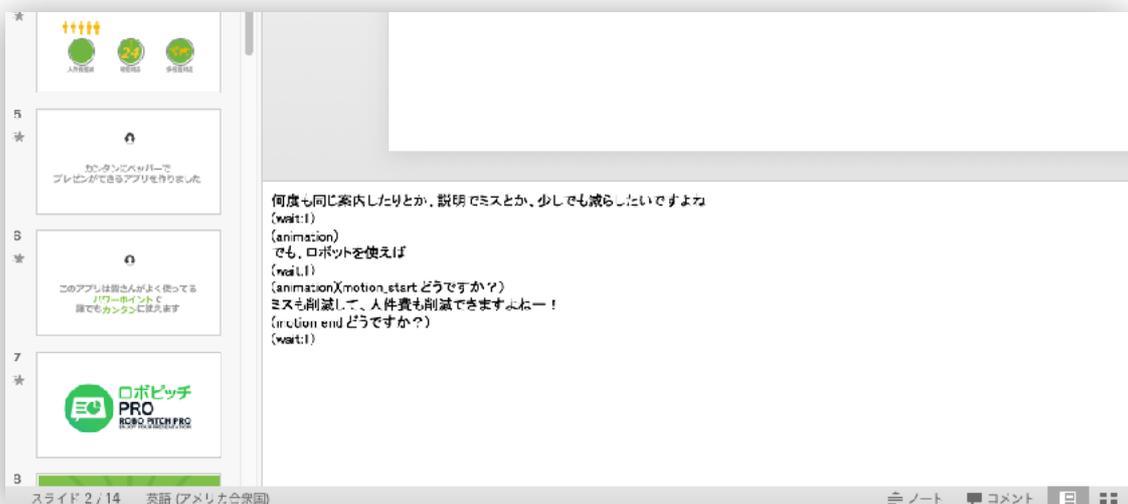
(animation)

(motion\_start:どうですか?)

ミスも削減して、人件費も削減できますよねー!

(motion\_end:どうですか?)

(wait:1)



## ■ ノート欄の書き方

PowerPointのノート欄機能を使って、スライドごとにPepperのセリフや動作コマンドを記入します。

### PowerPointノート欄 記入例

```
何度も同じ案内したりとか、説明でミスとか、少しでも減らしたいですね  
(wait:2)  
(animation)  
でも、ロボットを使えば  
(wait:1)  
(animation)  
(motion_start:どうですか?)  
ミスも削減して、人件費も削減できますよねー！  
(motion_end:どうですか?)  
(wait:1)
```

## セリフ

ノート欄にテキストを記入すると、そのままPepperが話すセリフになります。

## コマンド/モーション

タイミングや動作などを追加する場合、 ( ) カッコの中にコマンドやモーションを記入します。

\*半角英数字で記入してください。

\*コマンドやモーションの()や:の前にはスペースを入れないでください。

## コマンドの説明

**(animation)**

スライドのアニメーションを動かす

**(lang:English)**

言語を切り替える

(lang:Japanese/English)

2ヶ国語に対応しています。

言語の設定をした後にはその言語でセリフを入れます。

**(motion:モーション名)**

モーションをする

動きが終わるまで音声は停止します。

[モーションリスト](#) >

**(motion\_start:モーション名)**

セリフ

**(motion\_end:モーション名)**

話ながらモーションをする

動きをしながら音声を出す。

motion\_startとmotion\_endでセリフを挟みます。

[モーションリスト](#) >

**(reset)**

音声の高さスピードのリセット

**(sharp:n)**

音声の高さを変える

n = パーセント（整数で記入）100が基準となります。

**(speed:n)**

音声のスピードを変える

n = パーセント（整数で記入）100が基準となります。

**(wait:n)**

間を空ける

n=秒数（整数で記入）

**(image:画像名)**

画像登録されている画像を胸のタブレットに表示

（画像はロボピッチコントローラーで登録します。）

**(slide)**

スライド画像を胸のタブレットに表示する

**(hide)**

タブレットに表示されている画像やスライドを  
非表示にする

**(turn:n)**

ペッパーを旋回させる  
n=角度



**考えごと** 右手を口元に持っていきます

**片手でどうぞ** 右手をあげて「どうぞ」の動作をします

**片手でバイバイ** 右手をあげてバイバイします

**正面に手を差し出す** 右手を正面に差し出します

**スタート！** 右手をあげて「よーいスタート」の動作をします

**そうなんです** 両手をあげて「そうなんです」の動作をします

**だめだこりゃ** 両手をあげて「だめだこりゃ」の動作をします

**違うよ** 右手をあげて違うよの動作をします

**直立** 直立します

**天を仰ぐ** 両手を広げて天を仰ぎます

**どうですか？** 腰に手をあて、右に傾きます

**投げキッス** 右手をあげて投げキッスします

**バンザイ** 両手をあげてバンザイします

**恥ずかしい**

両手をあげて恥ずかしがります

**拍手**

両手で拍手します

**左に耳を傾ける**

左手をあげて耳を傾けます

**左に手招き**

左手で左側に手招きします

**左手を差し出す**

左手を左斜めに差し出します

**僕にちょうだい**

両手を上にあげて「ボクにちょうだい」の動作をします

**右ですか左ですか？**

右手から両手をあげて「左右どちら？」の動作をします

**右に耳を傾ける**

右手をあげて耳を傾けます

**右に手招き**

右手で右側に手招きします

**右左交互に手を差し出す**

左右順番に手を差し出します

**右手を差し出す**

右手を右斜めに差し出します

**皆さんどうですか？**

右手をあげて「皆さんどうですか？」の動作をします

**見渡す**

右手を上げて左右を見渡します

**もっともっ**

両手をあげて「もっともっ」の動作をします

**両手でどうぞ**

両手をあげて「どうぞ」の動作をします

**両手でバイバイ**

両手をあげてバイバイします

**わかったわかった**

両手をあげて「わかったわかった」の動作をします

**輪を作る**

両手をあげて輪をつくります

## コマンドの説明

### スライドのアニメーションを動かす

(animation)

#### サンプル

何度も同じ案内したりとか、説明でミスとか、少しでも減らしたいですね

(animation)

でも、ロボットを使えば

(animation)

ミスも削減して、人件費も削減できますよねー！

### 言語を切り替える

(lang:Japanese/English)

2ヶ国語に対応しています。

言語の設定をした後にはその言語でセリフを入れます。

#### サンプル

実は今僕が説明しているこのプレゼンもロボピッチを使ってるんですよー。

外国語でも説明できます。

(lang:English)

I can presentation in English .

(lang:Japanese)

どうですか？すごいでしょ？

## 音声の高さスピードのリセット

(reset)

### サンプル

何度も同じ案内したりとか、説明でミスとか、少しでも減らしたいですよね  
でも、ロボットを使えば

(sharp:140)

(speed:120)

ミスも削減して、人件費も削減できますよねー！

( reset )

## 音声のスピードを変える

(speed:n)

n=パーセント （整数で記入） 100が基準となります。

### サンプル

何度も同じ案内したりとか、説明でミスとか、少しでも減らしたいですよね  
(speed:140)

でも、ロボットを使えば

ミスも削減して、人件費も削減できますよねー！

## 音声の高さを変える

(sharp:n)

n=パーセント （整数で記入） 100が基準となります。

### サンプル

何度も同じ案内したりとか、説明でミスとか、少しでも減らしたいですよね  
(sharp:110)

でも、ロボットを使えば

ミスも削減して、人件費も削減できますよねー！

## 間を空ける

(wait:n)

n=秒数 (整数で記入)

### サンプル

何度も同じ案内したりとか、説明でミスとか、少しでも減らしたいですね

(wait:2)

でも、ロボットを使えば

(wait:1)

ミスも削減して、人件費も削減できますよねー！

(wait:1)

## 画像登録されている画像を胸のタブレットに表示する

(image:画像名)

画像はロボピッチコントローラーで登録します。

画像はjpg画像のみとなっています。

コマンドに記載する際は、拡張子 (.jpg) 省いてください。

### サンプル

title\_image.jpgを表示します。

(image:title\_image)

## スライド画像を胸のタブレットに表示する

(slide)

ノート欄にこのコマンドを挿入するとそのタイミングで該当のスライド画像がタブレットに表示されます。

※アニメーション等は再現されません。

### サンプル

このスライドを表示します。

(slide)

## タブレットに表示されている画像やスライドを非表示にする

(hide)

### サンプル

このスライドを表示します。

(slide)

(wait:2)

スライドを非表示にします。

(hide)

## ペッパーを旋回させる

(turn:n)

n=角度（整数で記入。マイナスで右旋回）

### サンプル

90度左に回ります。

(turn:90)

(wait:2)

元にもどります。

(turn:-90)

# うまく動かない時

## Section 5

### ロボピッチPROコントローラーが起動できない

**ドットネットフレームワーク4.5以上がインストールされている必要があります**  
ドットネットフレームワークのアップデートをおこなってください。

**マイクロソフトパワーポイントがインストールされていない可能性があります**  
マイクロソフトパワーポイントをインストールしてください。

**マイクロソフトパワーポイントのバージョンが古い場合があります**  
マイクロソフトパワーポイントの2010以上をご利用ください。

**WindowsのOSが古い場合があります**  
Windows 7以上にバージョンアップしてください。

### ロボピッチPROコントローラーとペッパーが接続できない (未接続の表示のまま)

**WiFiルーターの機能にプライバシーセパレーターがある場合、  
ONになっている可能性があります**  
プライバシーセパレーターをOFFにしてください。

**社内（館内）ネットワークでブロードキャストパケットが  
ブロックされている可能性があります**  
システム担当者にご相談いただくか、WiFiルーター/テザリングなどで確認してみてください。

**パソコンのプライベートファイアウォールで接続がブロックされている可能性があります**  
システム担当者にご相談いただくか、WiFiルーター/テザリングなどで確認してみてください。

### パソコンのウイルスソフトが接続をブロックしている可能性があります

ロボピッチPROを利用するときはウイルスソフトを停止してみてください。

### 同一ネットワークに接続されていない可能性があります

ペッパーとPCが同一のネットワークに接続されているか確認してください。

### 展示会などのWiFiがたくさん設置されている場所の場合は

#### WiFiが混線している可能性があります

5 GHzのWiFiの方が比較的つながりやすいです。会場の関係上無線が難しいようであれば有線で接続してください。

[コントローラーを起動する >](#)

## 接続できたがロボピッチPROコントローラーから操作できない

### 同一ネットワーク内にロボピッチを動かしているペッパーが複数ある可能性があります

他にロボピッチPRO稼働しているペッパーがないか確認してください。ロボピッチPROコントローラーに表示されているIPアドレスのペッパーに接続されています。

## PPTファイルのインポートができない

### ノート欄に何も記述されていないスライドがある可能性があります

ノート欄に何も無いスライドを削除してもらうか、何かコマンドを記入ください。

[PowerPointファイルをインポートする >](#)

## 読み上げてくれないスライドがある

### 読み上げてくれないスライドのノート欄にペッパーが発音できない文字が入っている

#### 可能性があります

～、★などの読み上げができない記号が入っている場合があります。それらを削除してみてください。

[ノート欄の書き方 >](#)

## 設定したコマンド通り動作しない

### コマンドの記述が間違っている場合があります

綴りが間違っていないか？コマンドの記述にカッコが半角文字か？コロンが半角文字か？スペースが入っていないか？モーションなどの指定の場合は、モーション名を正確に記述する必要があります。

パワーポイントのオートコレクト機能によりコマンドの表記が自動で変更されている可能性があります。こちらを参照ください。

[オートコレクトをオフにする >](#)

## 指定した動作をしてくれない

### センサーが周囲の物体を感知して動作を止めている可能性があります

ペッパーの周り 1.5 M以内にモノや人がいる場合意図した動作をしない場合があります。

### 記述が間違っている可能性があります

モーションの設定のコマンドの記述がまちがっているかのうせいがあります。

再度確認ください（モーションの指定に？なども含まれます）マニュアルのモーション一覧を確認ください。()や:の前後にスペースを入れないでください。

## 旋回してくれない

### ペッパーが電源に接続されているか充電フラップが上っている可能性があります

充電フラップをさげてください。

### センサーが周囲の物体を感知して動作を止めている可能性があります

ペッパーの周り 1.5 M以内にモノや人がいる場合意図した動作をしない場合があります。

[PowerPointファイルをインポートする >](#)

## ■ ノート欄で指定した画像が表示されない

### 記述が間違っている

ファイル名が間違っている場合があります。ノート欄に記述する際には拡張子までは指定しません。

### 画像が登録されていない

指定した画像がプレゼンファイルと紐づけられていない可能性があります。マニュアルの手順に沿って登録ください。

### 拡張子が間違っている

JPGファイルのみ登録することができます。

### ネットワークが遅い可能性があります

別のネットワークを利用してみてください。

## ■ 英語がうまく話せない

言語を切り替えてない可能性があります。日本語英語以外は現時点では話せません  
英語、日本語を切り替える前にlangコマンドで言語を指定する必要があります。

## ■ 同じスライドを繰り返す場合がある

### ネットワークの状態が悪い可能性があります

別のネットワークを利用するか有線接続で接続してみてください。

## ■ スライドがどんどん進んでしまう

同一ネットワーク内にロボピッチが起動したペッパーが複数ある可能性があります  
他にロボピッチPROが稼働しているペッパーがないか確認ください。

## 思った通りの発音をしてくれない

### 調整が必要です

コマンドで調整していただくか、句読点で調整するか言い回しを変えてみてください。

## 動画が再生されない

### 自動的に再生するように設定されていません

プレゼンファイルで動画を張り付けた際に自動的に再生を設定してください。

## ディスプレイにロボピッチPROコントローラーも表示されてしまう

### ディスプレイの設定/パワーポイントの設定が正しくありません

ディスプレイの設定を拡張にしてください。

パワーポイントの「スライドショー」メニューの発表者ツールを使用するにチェックしてください。

## ロボピッチPROコントローラーがなくなってしまう

### ウイルス対策ソフトでファイルが削除されている可能性があります

ロボピッチPROを利用するときはウイルスソフトを停止してみてください。

それでも問題が解決しない場合は、ペッパーやPCを再起動してみてください。

# ENJOY YOUR PRESENTATION



フューブライトコミュニケーションズ株式会社  
〒105-0004 東京都港区新橋1丁目7-2成瀬ビル3階

[fulbright.co.jp](http://fulbright.co.jp)